

SBOX SW v1.10.4

En este documento se detallan:

1. Recomendaciones importantes.
2. Nuevas funcionalidades agregadas.
3. Mejoras y arreglos respecto de versiones anteriores.
4. Versiones de los módulos compatibles con esta versión de **SBOX**.
5. Información técnica de la versión.

Recomendaciones importantes

Se recomienda hacer un backup de todos los datos, configuraciones y trabajos almacenados en el Monitor SBOX7/11 antes de actualizar el software, como precaución para proteger su información.

Las activaciones (licencias y/o suscripciones) de software son no-transferibles ante un evento de pérdida, hurto, o destrucción del equipo. Se recomienda asegurar el Monitor SBOX7/11 por su valor completo, incluyendo todas las activaciones de software.

Para garantizar el desempeño completo y apropiado de todas las funcionalidades, tanto en el Monitor SBOX7/11, los módulos asociados, y/o las herramientas de PC relacionadas, deberán estar instaladas las últimas versiones de software disponibles para cada módulo y/o herramienta.

Notas de la versión

Nuevas funciones:

PULVERIZACIÓN – Funcionalidades agregadas para la utilización de la estación meteorológica *WeatherWatcher*.

SIEMBRA – Funcionalidades agregadas para la utilización del enrasador *ActiveSingulation* con el distribuidor de semillas *ecuRow*.

PILOTO – Nueva versión (v2.0) con mejoras generales de configuración y desempeño para todos los pilotos automáticos Plantium: *SteerEH*, *SteerDD*, *SteerH* y *Steer*.

PILOTO – Nuevas calibraciones para todos los actuadores.

SIEMBRA – Rediseño de la sección “Turbinas” (Actuadores). Mayor versatilidad y posibilidad de configuración por tipo de sensores: digitales, frecuencia y analógicos.

SIEMBRA – Funcionalidades agregadas para el uso de *Múltiples GACs*. Permitiendo configurar y controlar desde el monitor más de un GAC simultáneamente tanto para controlar la dosis como la apertura y cierre de secciones.

MONITOR – Internacionalización: Se agregaron los idiomas Portugués y Ruso.

MONITOR – Control de calidad: Funcionalidades agregadas para la verificación de hardware y software del propio monitor. Generación de un nuevo reporte para QA.

MÁQUINAS – Agregados nuevos modelos 3D de maquinarias: Sembradora *Tanzi T9200*, Tractor articulado y Rastra.

Mejoras o soluciones:

SIEMBRA – Se agrega calibración por peso para ecuRow.

SIEMBRA – Seteo de RPM en modo de dosis manual para ecuRow.

SIEMBRA – Diagnóstico de revoluciones acumuladas para ecuRow.

SIEMBRA – Mejoras en las calibraciones del control de dosis.

PULVERIZACIÓN – Mejoras en la aplicación con prescripciones variables en áreas de dosis 0.

MÁQUINAS – Disponible la selección de colores para fertilizadora de arrastre.

MÁQUINAS – Se mejora el envío de la configuración a los módulos controladores.

MONITOR – Se mejora la usabilidad de los registros CAN0, CAN1 y GPS, limitando a un tiempo real de logueo.

MONITOR – Mejoras de estabilidad del sistema general en relación con la utilización de la memoria RAM.

MONITOR – Mejoras en el uso del storage (datos de usuario).

MONITOR – Se soluciona falla que requería reinicio al modificar fuente de corrección de GNSS.

GNSS – Mejoras en el posicionamiento en condiciones de Centelleo Ionosférico.

GNSS – Activación de corrección de respaldo Galileo HAS en condiciones atmosféricas severas (sólo con receptores H-P34).

Tabla de versiones de módulos

Módulo	Versión min.	Versión
IOHub		1.3.3 b14
CANSteer		5.0.1 b06
SteerDD		1.3.0 b13
GAC		3.2.0 b14
<i>Requerido para siembra:</i>		
CANSeed		1.0.3 b16
CANio		1.0.0 b05
ecuRow		1.1.2 b06
ActiveSingulation		1.0.1 b02
<i>Requerido para pulverización:</i>		
WeatherWatcher		1.0.0 b22

Módulo	Versión min.	Versión
<i>Requerido para ciertas correcciones de GPS:</i>		
Vader		1.0.4 b15
H-P34		6.1Aa03x1
H-P326		6.1Aa02
H-P306 / H-P326S		5.9Aa08.z
H-P200 EDIF		2.6Qc
H-P200 RTK Rover		1.2Qe
H-P200 RTK Base		1.5Qe
H-P200 OmniStar		1.5Qe